

机器带故障的三台机排序问题的两个近似算法

叶赛英, 徐弼军

(浙江科技学院 理学院, 杭州 310023)

摘 要: 机器带故障的 m 台机的目标函数为最小化误工工件数的排序问题, 在 $m \geq 2$ 时是 NP(nondeterministic polynomial)困难的问题, 对 $m=3$, 当工件转移时间 $t=0$ 和 $t \neq 0$ 两种情况, 提出了 $P3 \mid D = \infty, t_1 = t_2 = 0 \mid n - \sum u'_{ij}$ 和 $P3 \mid D = \infty, t_1 \neq t_2 \mid n - \sum u'_{ij}$ 的近似算法, 以及对应的渐进性能比, 且证明了其界是紧的。

关键词: 排序; 性能比; 最小化误工工件数; 机器带故障中断; 近似算法

中图分类号: O223

文献标志码: A

文章编号: 1671-8798(2016)01-0012-07

Two approximation algorithms for three parallel machines scheduling with machine disruptions

YE Saiying, XU Bijun

(School of Sciences, Zhejiang University of Science and Technology, Hangzhou 310023, China)

Abstract: We discuss the problem of m parallel machines scheduling with disruptions with the objective of minimizing the sum of unit penalties. If $m \geq 2$, the problem is NP-hard. When $m=3$ and transfer time is $t=0$ and $t \neq 0$, two approximation algorithms are proposed for the problems of $P3 \mid D = \infty, t_1 = t_2 = 0 \mid n - \sum u'_{ij}$ and $P3 \mid D = \infty, t_1 \neq t_2 \mid n - \sum u'_{ij}$ respectively. And the paper proves that the upper bound is tight respectively.

Keywords: scheduling; worst-case ratio; minimizing the sum of unit penalties; machine disruptions; approximation algorithm

在经典的平行机排序问题中, 通常要求多台机器性能完全相同, 给定一个任意的等待加工的工件集, 在满足特定的约束条件下, 求解一个排序, 使给定的某个目标函数最优。单台机下的误工工件数最小化的问题是有最优算法的, 按照 Moore 算法可以得到问题的最优解^[1-2]。如果考虑两台平行机, 由于意外或不可抗力导致其中一台机器发生故障中断, 那么, 在该机器上加工的工件只能转移到另外一台正常工

收稿日期: 2015-11-01

基金项目: 浙江省《基础数学》重点学科建设学术研究子项目(20131029)

作者简介: 叶赛英(1980—), 女, 浙江省松阳人, 讲师, 硕士, 主要从事排序问题研究。

作的机器上去加工^[3],在目标函数为最小化误工工件数要求下,该问题是 NP(nondeterministic polynomial)困难的^[4],文献[5-7]给出了不同情况下两台机带故障的近似算法。由于两台机问题是 NP 困难的,从而三台机问题也是 NP 困难的^[8],本研究讨论三台机带故障中断下,目标函数为误工工件数最小化的问题。

1 问题的提出

现有三台相同的机器,将三台机器上正在加工的工件集设为:

$$I = \{J_{11}, J_{12}, \dots, J_{1n_1}; J_{21}, J_{22}, \dots, J_{2n_2}; J_{31}, J_{32}, \dots, J_{3n_3}\},$$

其中, J_{ij} 为中断前计划在机器 M_i 上加工的第 j 个工件,加工时间为 p_{ij} , $n_1 + n_2 + n_3 = n$ 。设机器 M_i 在初始的 0 时刻发生故障中断,且中断的持续时间很长,在该机器上未完工的工件不可能等待机器恢复正常后再加工,不妨设中断时长 $D = \infty$,构造 0—1 变量

$$u'_{ij} = \begin{cases} 1, & C'_{ij} > C_{ij} \\ 0, & \text{否则} \end{cases}.$$

其中: C_{ij} 为工件 J_{ij} 原计划中的完工时间; C'_{ij} 为重新排序后 J_{ij} 的完工时间。那么,怎样将工件重新排序,才能使得误工工件总数 $\sum u'_{ij}$ 达到最小? 为不失一般性,不妨设三台机器中 M_1 发生故障中断,中断时刻为 0 时刻, t_1 为 M_1 工件转移到 M_2 上所花时间, t_2 为 M_2 工件传输到 M_3 上所花的时间, M_2 工件和 M_3 工件相互转移时间为 0。用三参数法表示为 $P3 \mid D = \infty, t_1, t_2 \mid \sum u'_{ij}$, 这是 NP 困难问题^[3]。如果能找到该问题的多项式时间的近似算法,那将是一项很有价值的研究。为了研究问题的方便,现在将研究目标函数改为按期完工工件数 $n - \sum u'_{ij}$ 最大化问题。

2 问题 $P3 \mid D = \infty, t_1 = t_2 = 0 \mid n - \sum u'_{ij}$ 的近似算法

定义 1 设在中断发生时机器上正在加工的工件为跨越工件。

当中断发生时 M_1 上未完成的工件集为 S_1 , M_2 上的跨越工件为 J_{2r} , M_2 上未完成的工件集为 S_2 , M_3 上的跨越工件为 J_{3s} , M_3 上未完成的工件集为 S_3 。如图 1 所示,其中灰色为中断时三台机上未完成的工件。

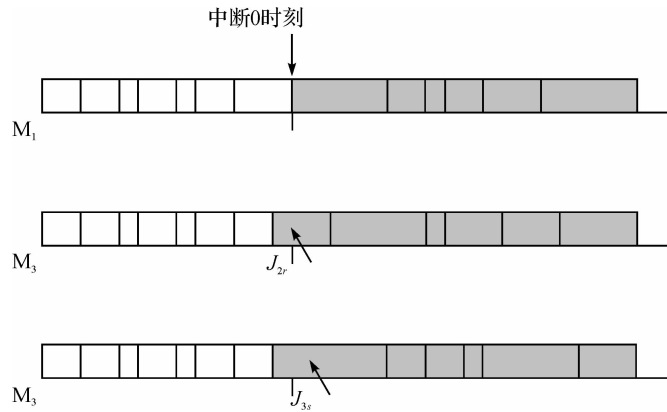


图 1 机器 M_1, M_2, M_3 上原排序

Fig. 1 Original scheduling of machine M_1, M_2, M_3

先考虑转移时间为 $t_1 = t_2 = 0$ 的情况。

算法 1 $P3 \mid D = \infty, t_1 = t_2 = 0 \mid n - \sum u'_{ij}$ 的算法。

1) 将工件集 $I_1 = S_1 \cup S_2 \cup S_3$ 按交工期限的单调非减顺序排好; 将排好序的工件按 Moore 算法依次分配给 M_2 加工, 记在 M_2 上按期完工工件集为 P_2 ; 将 $I_1 \setminus P_2$ 中工件按 Moore 算法依次分配给 M_3 加工, 记 M_3 上按期完工工件集为 P_3 ; 最后将 $I_1 \setminus \{P_2 \cup P_3\}$ 中的工件以任意顺序安排给 M_2 或 M_3 加工 (M_2 先加工 $S_2 \setminus P_2$ 中工件, M_3 先加工 $S_3 \setminus P_3$ 中工件), 对应序记为 σ_1 。

2)将工件集 $I_2 = S_1 \cup (S_2 \setminus \{J_{2r}\}) \cup S_3$ 按交工期限的单调非减顺序排好;将排好序的工件按 Moore 算法依次分配给 M_2 在工件 J_{2r} 后加工,记 M_2 上按期完工工件集为 D_2 ;将 $I_2 \setminus D_2$ 中工件按 Moore 算法依次分配给 M_3 加工,记 M_3 上按期完工工件集为 D_3 。最后将 $I_2 \setminus (D_2 \cup D_3)$ 中工件以任意顺序安排给 M_2 或 M_3 加工(M_2 先加工 $S_2 \setminus D_2$ 中工件, M_3 先加工 $S_3 \setminus D_3$ 中工件),对应序记为 σ_2 。

3)将工件集 $I_2 = S_1 \cup S_2 \cup (S_3 \setminus \{J_{2s}\})$ 按交工期限的单调非减顺序排好;将排好序的工件按 Moore 算法依次分配给 M_2 加工,记 M_2 上按期完工工件集为 E_2 ;将 $I_2 \setminus E_2$ 中工件按 Moore 算法依次分配给 M_3 在工件 J_{3s} 后加工,记 M_3 上按期完工工件集为 E_3 。最后将 $I_2 \setminus (E_2 \cup E_3)$ 中工件以任意顺序安排给 M_2 或 M_3 加工(M_2 先加工 $S_2 \setminus E_2$ 中工件, M_3 先加工 $S_3 \setminus E_3$ 中工件),对应序记为 σ_3 。

4)将工件集 $I_2 = S_1 \cup (S_2 \setminus \{J_{2r}\}) \cup (S_3 \setminus \{J_{3s}\})$ 按交工期限的单调非减顺序排好;将排好序的工件按 Moore 算法依次分配给 M_2 在工件 J_{2r} 后加工,记 M_2 上按期完工工件集为 F_2 ;将 $I_2 \setminus F_2$ 中工件按 Moore 算法依次分配给 M_3 在工件 J_{3s} 后加工,记 M_3 上按期完工工件集为 F_3 。将 $I_2 \setminus (F_2 \cup F_3)$ 中工件以任意顺序安排给 M_2 或 M_3 加工(M_2 先加工 $S_2 \setminus F_2$ 中工件, M_3 先加工 $S_3 \setminus F_3$ 中工件),对应序记为 σ_4 。

5)记 1), 2), 3), 4) 下按期完工工件数分别为 $n - \sum u'_{ij}(\sigma_1)$, $n - \sum u'_{ij}(\sigma_2)$, $n - \sum u'_{ij}(\sigma_3)$, $n - \sum u'_{ij}(\sigma_4)$, 比较四者大小,选择值大的排序。

定理 1 对问题 $P3 \mid D = \infty, t_1 = t_2 = 0 \mid n - \sum u'_{ij}, \frac{3}{4}$ 是算法 1 的渐进性能比的一个下界。

证明 设在算法 1 中 $\sigma_i (1 \leq i \leq 4)$ 下的 M_2 上按期完工工件集为 $\{J_{p_1}, \dots, J_{p_k}\}$, 而由算法 1 最终得到的 M_2 上按期完工工件集至多为 $A_1 = \{J_{p_1}, \dots, J_{p_{k+1}}\}$, 在算法 1 中 $\sigma_i (1 \leq i \leq 4)$ 下的 M_3 上按期完工工件集为 J_{q_1}, \dots, J_{q_r} , 由算法 1 最终得到 M_3 上按期完工工件集至多为 $A_2 = \{J_{q_1}, \dots, J_{q_{r+1}}\}$ 。

设 σ^* 为任一最优排序, 记 σ^* 下 M_i 加工按期完工工件集为 B_{i-1} , 令 $Q_{i-1} = B_{i-1} \cap A_1, i = 2, 3$, 用 $|\cdot|$ 表示集合中工件数, 由于 $Q_1, Q_2 \subseteq A_1$, 所以有 $|Q_1 \cup Q_2| \leq |A_1| = k+1$ 。

情况 a $|Q_1| \geq |Q_2|$ 。

在 1 $\parallel \sum u_j$ 问题当中 Moore 算法是最优算法, 机器 M_2 上加工的按期完工的工件数至多为 $k+1$, 故 $|B_1| \leq k+1$, 且 $|B_2| = |B_2 \cap A_1| + |B_2 \setminus A_1| \leq |Q_2| + |B_2 \setminus A_1|$ 。同样, 算法 1 在机器 M_3 上排序是工件集 $I \setminus A_1$ 在 M_3 上的最优排序, 故必有 $|B_2 \setminus A_1| \leq r+1, |B_2| \leq |Q_2| + r+1$; 又因 $|Q_1| + |Q_2| \leq |A_1| = k+1$ 及 $|Q_1| \geq |Q_2|$, 故 $|Q_2| \leq \frac{k+1}{2}$,

$$\text{OPT}(I) = |B_1| + |B_2| \leq k+1 + \frac{k+1}{2} + r+1 = \frac{3}{2}k + r + \frac{5}{2}。 \quad (1)$$

情况 b $|Q_1| < |Q_2|$ 。

此时, 由于 $|Q_1| + |Q_2| \leq k+1$, 故 $|Q_1| < \frac{k+1}{2}$, 又因 $|B_2| \leq k+1$ (自然满足, 由于 $|B_2| \leq |B_1| \leq k+1$), 且算法 1 在 M_3 上排序是 $I \setminus A_1$ 在 M_3 上的最优序, 故 $|B_1 \setminus S_1| \leq r+1$,

$$\begin{aligned} \text{OPT}(I) &= |B_1| + |B_2| \leq |B_1 \cap A_1| + |B_1 \setminus A_1| + k+1 \leq |Q_1| + r+1 + k+1 \leq \\ &\frac{k+1}{2} + r + k+2 = \frac{3}{2}k + r + \frac{5}{2}, \end{aligned} \quad (2)$$

$$\text{综上所述, 总有} \quad \text{OPT}(I) \leq \frac{3}{2}k + r + \frac{5}{2}。 \quad (3)$$

$$\text{又由} \quad |B_1| = |B_1 \cap A_1| + |B_1 \setminus A_1| \leq |Q_1| + r+1,$$

$$|B_2| = |B_2 \cap A_1| + |B_2 \setminus A_1| \leq |Q_2| + r+1,$$

$$\text{则} \quad \text{OPT}(I) \leq |Q_1| + |Q_2| + 2r+2 \leq k+2r+3。 \quad (4)$$

综合式(3)、(4)得

$$\text{OPT}(I) \leq \min\{\frac{3}{2}k+r+\frac{5}{2}, k+2r+3\}. \quad (5)$$

情况 1 当 $\frac{3}{2}k+r+\frac{5}{2} \leq k+2r+3$ 时, 即 $\frac{r}{k} \geq \frac{1}{2} - \frac{1}{2k}$,

此时,
$$\frac{A(I)}{\text{OPT}(I)} \geq \frac{k+r+2}{\frac{3}{2}k+r+\frac{5}{2}} = \frac{1+\frac{r}{k}+\frac{2}{k}}{\frac{3}{2}+\frac{r}{k}+\frac{5}{2k}},$$

因 $k \geq r$, 故 $k^2 \geq kr$, $\frac{k}{2k^2} \geq \frac{r}{2k^2}$ 。两边同时加上 $\frac{5k+4r}{2k^2}$ 得到 $\frac{3}{k} + \frac{2r}{k^2} \geq \frac{5}{2k} + \frac{5r}{2k}$ 。两边同时加上 $\frac{r}{k} + \frac{r^2}{k^2} + \frac{3}{2} + \frac{3r}{2k}$, 因

$$\text{式分解后得} (1+\frac{r}{k})(\frac{3}{2}+\frac{r}{k})+(\frac{3}{2}+\frac{r}{k})\frac{2}{k} \geq (1+\frac{r}{k})(\frac{3}{2}+\frac{r}{k})+(1+\frac{r}{k})\frac{5}{2k}, \text{整理得}, \frac{1+\frac{r}{k}+\frac{2}{k}}{\frac{3}{2}+\frac{r}{k}+\frac{5}{2k}} \geq \frac{1+\frac{r}{k}}{\frac{3}{2}+\frac{r}{k}},$$

故

$$\frac{A(I)}{\text{OPT}(I)} \geq \frac{1+\frac{r}{k}}{\frac{3}{2}+\frac{r}{k}}, \quad (6)$$

式(6)成立。

$$\text{由于 } f(x) = \frac{1+x}{\frac{3}{2}+x} \text{ 是 } x \text{ 严格增函数, 故当 } x \geq \frac{1}{2} - \frac{1}{2k} \text{ 时, } f(x) \geq f(\frac{1}{2} - \frac{1}{2k}) = \frac{1+\frac{1}{2}-\frac{1}{2k}}{\frac{3}{2}+\frac{1}{2}-\frac{1}{2k}} = \frac{\frac{3}{2}-\frac{1}{2k}}{2-\frac{1}{2k}}.$$

根据笔者的算法及 Moore 算法最优性易得: $k \geq r$ 及 $k \geq \frac{\text{OPT}(I)}{2}$ 。

故当 $\text{OPT}(I) \rightarrow +\infty$ 时, 必有 $k \rightarrow +\infty$, $\forall \epsilon > 0$, \exists 正整数 N ; 当 $\text{OPT}(I) \geq N$ 时, 必有

$$\frac{A(I)}{\text{OPT}(I)} \geq \frac{3}{4} - \epsilon. \quad (7)$$

情况 2 当 $\frac{3}{2}k+r+\frac{5}{2} \geq k+2r+3$ 时, 即 $2(r+2) \leq k+3$, 两边同除 $2k$ 后为 $\frac{r+2}{k} \leq \frac{1}{2} + \frac{3}{2k}$,

此时,
$$\frac{A(I)}{\text{OPT}(I)} \geq \frac{k+r+2}{k+2r+3} = \frac{1+\frac{r}{k}+\frac{2}{k}}{1+\frac{2r}{k}+\frac{3}{k}} = \frac{1+\frac{r+2}{k}}{1+\frac{2(r+2)}{k}-\frac{1}{k}} > \frac{1+\frac{r+2}{k}}{1+\frac{2(r+2)}{k}}, \quad (8)$$

由于 $g(x) = \frac{1+x}{1+2x}$ 是 x 的严格减函数, 故当 $x \leq \frac{1}{2} + \frac{3}{2k}$ 时, 有

$$g(x) \geq g(\frac{1}{2} + \frac{3}{2k}) = \frac{1+\frac{1}{2}+\frac{3}{2k}}{1+2(\frac{1}{2}+\frac{3}{2k})} = \frac{1+\frac{1}{2}+\frac{3}{2k}}{1+1+\frac{3}{k}} = \frac{\frac{3}{2}+\frac{3}{2k}}{2+\frac{3}{k}}.$$

同理, 当 $\text{OPT}(I) \rightarrow +\infty$ 时, 必有 $k \rightarrow +\infty$ 。故 $\forall \epsilon > 0$, \exists 正整数 N , 当 $\text{OPT}(I) \geq N$ 时, 有 $\frac{A(I)}{\text{OPT}(I)} \geq \frac{3}{4} - \epsilon$ 成立。

上述证明说明, 不论何种情况发生, 总有

$$\frac{A(I)}{\text{OPT}(I)} \geq \frac{3}{4} - \epsilon, \quad (9)$$

由算法渐进性能比的定义^[9]及 ϵ 的任意性知 $R_\sigma^\infty \geq \frac{3}{4}$, 定理证毕。

定理 2 对于问题 $P3 \mid D = \infty, t_1 = t_2 = 0 \mid n - \sum u'_{ij}$, 定理 1 中的界 $\frac{3}{4}$ 是紧的, 即 $R_A^\infty = \frac{3}{4}$ 。

证明 设 M_2, M_3 上无跨越工件, 设中断发生时三台机未完成工件依原最优序排列为, $S_1 = \{J_{11}\}$, $S_2 = \{J_{21}, J_{22}\}$, $S_3 = \{J_{31}, J_{32}\}$, $p_{31} = 1, p_{11} = p_{21} = p_{22} = 2, p_{32} = 4$, 由此可知, $C_{11} = C_{21} = 2, C_{22} = 4, C_{31} = 1, C_{32} = 5$ 。

按算法 1, 将 J_{31}, J_{22} 安排在 M_2 上加工, J_{11} 安排在 M_3 上加工, J_{21}, J_{32} 为误工工件, 以任意序最后安排在 M_2 或 M_3 上加工。

而最优算法为 J_{21}, J_{22} 在 M_2 上加工, J_{31}, J_{32} 安排在 M_3 上加工, 误工工件为 J_{11} , 以任意序最后安排在 M_2 或 M_3 上加工, $\text{OPT}(I) = 4$, 而 $A(I) = 3$ 。由定理 1, $\frac{3}{4}$ 为算法 1 的下界, 且上述问题的性能比为 $\frac{3}{4}$, 从而该界是紧的, 故 $R_\sigma^\infty = \frac{3}{4}$, 证毕。

3 问题 $P3 \mid D = \infty, t_1 \neq t_2 \mid n - \sum u'_{ij}$ 的近似算法

现研究机器的传输时间不为零的中断排序问题 $P3 \mid D = \infty, t_1 \neq t_2 \mid n - \sum u'_{ij}$ 。若 $t_1 = t_2 \neq 0$, 则可以归为 $P3 \mid D = \infty, t = 0 \mid n - \sum u'_{ij}$ 的情况。

考虑 $t_1 \neq t_2$ 的情况, 为不失一般性, 不妨设 $t_1 < t_2$, 规定算法总是给传输时间较少的机器先分配加工工件。

设机器 M_1 在 0 时刻发生中断, 中断发生后, 一方面, 由于 M_1 上未完成的工件转移到当中其他一台机器, 最快也要 t_1 时刻, 从而机器 M_1 上按原序所安排的 t_1 时刻之前开工的工件没来得及转移就已经误工了, 由此只需要考虑 M_1 上按原序所安排的 t_1 时刻之后加工的工件。另一方面, 由于 $t_2 > t_1$, 机器 M_1 上原序所安排的 t_1 时刻之后且 t_2 时刻之前开工的工件来不及转移就已经误工了, 把这些来不及开工的工件记为哑工件, 并记这些工件组成的集合为 R 。

记 M_1 上 t_1 时刻未完成的工件组成工件集为 S_1 , 在 t_1 时刻机器 M_2 上未完成的工件集为 S_2 , 此时设 M_2 上的跨越工件为 J_{2r} , 在 t_2 时刻机器 M_3 上未完成的工件集为 S_3 , 此时设 M_3 上的跨越工件为 J_{3s} 。如图 2 所示, 其中灰色为中断时三台机上未完成的工件。

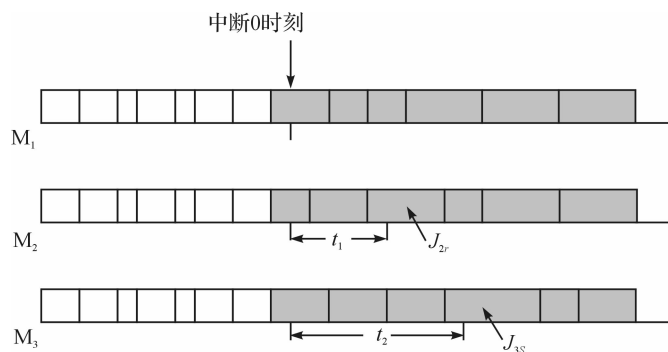


图 2 机器 M_1, M_2, M_3 上原排序

Fig. 2 Original scheduling of machine M_1, M_2, M_3

算法 2 $P3 \mid D = \infty, t_1 \neq t_2 \mid n - \sum u'_{ij}$ 的近似算法。

1) 将工件集 $I_1 = S_1 \cup S_2 \cup S_3$ 按交工期限的单调非减顺序排好; 在 t_1 时刻将排好序的工件按 Moore 算法依次分配给 M_2 加工 (若首个工件为 J_{2r} , 则继续, 不中断之), 记在 M_2 上按期完工工件集为 P_2 ; 将 $I_1 \setminus (P_2 \cup R)$ 中工件在 t_2 时刻按 Moore 算法依次分配给 M_3 加工 (若首个工件为 J_{3s} , 则继续, 不中断之), 记在 M_3 上按期完工工件集为 P_3 ; 最后以任意顺序安排给 M_2 或 M_3 加工 $I_1 \setminus \{P_2 \cup P_3\}$ 及所有哑工件, 对应序记为 σ_1 。

2) 将工件集 $I_1 = S_1 \cup (S_2 \setminus \{J_{2r}\}) \cup S_3$ 按交工期限的单调非减顺序排好; 在 C_{2r} 时刻将排好序的工件按 Moore 算法依次分配给 M_2 加工, 记在 M_2 上按期完工工件集为 D_2 ; 将 $I_1 \setminus (D_2 \cup R)$ 中工件在 t_2 时刻按 Moore 算法依次分配给 M_3 加工 (若首个工件为 J_{3s} , 则继续, 不中断之), 记在 M_3 上按期完工工件集为 D_3 ; 最后以任意顺序安排给 M_2 或 M_3 加工 $I_1 \setminus \{D_2 \cup D_3\}$ 及所有哑工件, 对应序记为 σ_2 。

3) 将工件集 $I_1 = S_1 \cup S_2 \cup (S_3 \setminus \{J_{3s}\})$ 按交工期限的单调非减顺序排好; 在 t_1 时刻将排好序的工件按 Moore 算法依次分配给 M_2 加工 (若首个工作为 J_{2r} , 则继续, 不中断之), 记在 M_2 上按期完工工件集为 E_2 ; 将 $I_1 \setminus (E_2 \cup R)$ 中工件在 C_{3s} 时刻按 Moore 算法依次分配给 M_3 加工 (若首个工作为 J_{3s} , 则继续, 不中断之), 记在 M_3 上按期完工工件集为 E_3 ; 最后以任意顺序安排给 M_2 或 M_3 加工 $I_1 \setminus \{E_2 \cup E_3\}$ 及所有哑工件, 对应序记为 σ_3 。

4) 将工件集 $I_1 = S_1 \cup (S_2 \setminus \{J_{2r}\}) \cup (S_3 \setminus \{J_{3s}\})$ 按交工期限的单调非减顺序排好; 在 C_{2r} 时刻将排好序的工件按 Moore 算法依次分配给 M_2 加工, 记在 M_2 上按期完工工件集为 F_2 ; 将 $I_1 \setminus (F_2 \cup R)$ 中工件在 C_{3s} 时刻按 Moore 算法依次分配给 M_3 加工, 记在 M_3 上按期完工工件集为 F_3 ; 最后以任意顺序安排给 M_2 或 M_3 加工 $I_1 \setminus \{F_2 \cup F_3\}$ 及所有哑工件, 对应序记为 σ_4 。

5) 记 1), 2), 3), 4) 下按期完工工件数分别为 $n - \sum u'_{ij}(\sigma_1), n - \sum u'_{ij}(\sigma_2), n - \sum u'_{ij}(\sigma_3), n - \sum u'_{ij}(\sigma_4)$, 比较四者大小, 选择值大的排序。

定理 3 对问题 $P3 \mid D = \infty, t_1 \neq t_2 \mid n - \sum u'_{ij}, \frac{2}{3}$ 是算法 2 的渐进性能比 $R_A^{\infty[9]}$ 的一个下界。

证明 分两种情况讨论。

情况 1 $|Q_1| \geq |Q_2|$ 。

由 Moore 算法最优性, 有 $|B_1| \leq |A_1| = k+1$, 又 $|B_2 \setminus A_1| \leq r+1$, 故 $|B_2| = |B_2 \cap A_1| + |B_2 \setminus A_1| \leq |Q_2| + r+1$, 又由 $|Q_1| + |Q_2| \leq |A_1| = k+1$ 及 $|Q_1| \geq |Q_2|$, 可知 $|Q_2| \leq \frac{k+1}{2}$,

$$\text{故 } \text{OPT}(I) = |B_1| + |B_2| \leq k+1 + \frac{k+1}{2} + r+1 = \frac{3k}{2} + r + \frac{5}{2}. \quad (10)$$

情况 2 $|Q_1| < |Q_2|$ 。

在最优排序 σ^* 下, 机器 M_2 在时刻 $t=t_1$ 起完成加工的按期工件集为 $\bar{B}_1 \setminus A_1 \subseteq I \setminus A_1$, 且 A_2 是 $I \setminus A_1$ 在单台机上从 $t=t_2$ 开始加工的最优排序下按期完工的工件集, 有 $|\bar{B}_1 \setminus A_1| \leq |A_2| + 1 = r+1$ (考虑到 \bar{B}_1 中至多可以有一项工件在时刻 t_2 以前开始加工), 故 $|\bar{B}_1| = |\bar{B}_1 \cap A_1| + |\bar{B}_1 \setminus A_1| \leq |Q_1| + r+1$, 在 $|Q_1| < |Q_2|$ 时, 又有 $|Q_1| < \frac{k+1}{2}$, 从而有 $|\bar{B}_1| < \frac{k+1}{2} + r+1 = \frac{k}{2} + r + \frac{3}{2}$ 。

由于 Moore 算法给出的是单台机加工的最优排序, 系统除按期完成 \bar{B}_1 中的工件的加工外, 至多还能按期完成 $k+1$ 项工件的加工, 故必有

$$\text{OPT}(I) \leq k+1 + |\bar{B}_1| < \frac{3}{2}k + r + \frac{5}{2}. \quad (11)$$

综上所述, 不管发生何种情况, 不等式

$$\text{OPT}(I) < \frac{3}{2}k + r + \frac{5}{2}, \quad (12)$$

总成立, 而 $A(I) = (k+1) + (r+1)$, 故此时必有

$$\frac{A(I)}{\text{OPT}(I)} > \frac{k+r+2}{\frac{3}{2} + r + \frac{5}{2}} = \frac{1 + \frac{r}{k} + \frac{2}{k}}{\frac{3}{2} + \frac{r}{k} + \frac{5}{2k}}.$$

又因 $k \geq r, k \geq \frac{1}{2} \text{OPT}(I)$, 故当 $\text{OPT}(I) \rightarrow +\infty$ 时, 必有 $k \rightarrow +\infty$, 令 $f(x) = \frac{1+x}{\frac{3}{2}+x}$, 由于 $f(x)$ 是 x 的严格

增函数, 故当 $0 \leq x \leq 1$ 时, $f(x) \geq f(0) = \frac{2}{3}$, 说明当 $\frac{r}{k} \leq 1$ 时, $\frac{1 + \frac{r}{k}}{\frac{3}{2} + \frac{r}{k}} \geq \frac{2}{3}$ 。而 $\frac{A(I)}{\text{OPT}(I)} \geq \frac{1 + \frac{r}{k}}{\frac{3}{2} + \frac{r}{k}} \quad (k \geq r)$,

故 $\forall \epsilon > 0, \exists$ 正整数 N , 当 $\text{OPT}(I) \geq N$ 时, 总有 $\frac{A(I)}{\text{OPT}(I)} \geq \frac{2}{3} - \epsilon$ 。根据渐进性能比的定义^[9]及 ϵ 的任意性, 知 $R_A^\infty \geq \frac{2}{3}$, 定理证毕。

定理 4 对于问题 $P3 \mid D = \infty, t_1 \neq t_2 \mid n - \sum u'_{ij}$, 定理 3 中界 $\frac{2}{3}$ 是紧的, 即 $R_A^\infty = \frac{2}{3}$ 。

证明 设 M_2, M_3 上无跨越工件, 取 $t_1 = 0, t_2 = 1$, 设 t_1 时刻机器 M_1, M_2 上最优序为 $S_1 = \{J_{11}\}, S_2 = \{J_{21}\}$, 设 t_2 时刻机器 M_3 上最优序为 $S_3 = \{J_{31}, J_{32}\}$, 共 4 个待加工工件, 工件集为 $I = S_1 \cup S_2 \cup S_3$, 且 $p_{11} = 3, p_{21} = 3, p_{31} = 1, p_{32} = 4$, 由此得, $C_{11} = 3, C_{21} = 3, C_{31} = 2, C_{32} = 6$ 。算法 2 先将 I 整理成 EDD (earliest due date) 序: $J_{31}, J_{11}, J_{21}, J_{32}$ 。按算法 2, J_{31}, J_{32} 安排在 M_2 上加工, J_{11}, J_{21} 为误工工件, 以任意序最后安排在 M_2 或 M_3 上加工。故 $A(I) = 2$, 但是 $\text{OPT}(I) = 3$, 最优序为 M_2 加工 J_{21}, M_3 上加工 J_{31}, J_{32} , 误工工件为 J_{11} , 以任意序最后安排在 M_2 或 M_3 上加工, 该问题性能比为 $\frac{2}{3}$ 。由定理 3, 算法 2 下界为 $\frac{2}{3}$, 从而对问题 $P3 \mid D = \infty, t_1 < t_2 \mid n - \sum u'_{ij}$, 算法 2 的渐进性能比的界是紧的。

定理证毕。

4 算法的计算复杂性

Moore 算法复杂性为 $O(n \log n)$, 由于算法 1 中 4 次利用 Moore 算法, 从而算法 1 的时间复杂性为 $O(n \log n)$ 。算法 2 也是 4 次利用 Moore 算法, 从而算法 2 的时间复杂性仍为 $O(n \log n)$ 。

5 结 语

目前在机器故障中断的问题上, 国内外相关研究成果并不太多, 而该问题具有广泛的现实意义, 且待研究的问题还有很多。笔者认为, 可以结合机器有不同就绪时间的问题和工件有就绪时间的问题, 在 $P(\text{polynomial})$ 问题上寻求新的最优算法及对 NP 困难问题寻求更好的近似算法。

参考文献:

- [1] MOORE J M. An n job, one machine sequencing algorithm for minimizing the number of late jobs[J]. Management Science, 1968, 15(3): 102.
- [2] 王方, 赵传立. 具有学习效应的且加工时间可控的单机排序问题[J]. 沈阳师范大学学报(自然科学版), 2013(4): 471.
- [3] 唐国春, 张峰, 罗守成, 等. 现代排序论[M]. 上海: 上海科学普及出版社, 2003.
- [4] LEE C Y, YU G. Single machine scheduling under potential disruption[J]. Operations Research Letters, 2007(35): 1.
- [5] 沈灏, 杨启帆. 两台机器及时完工工件数最大化问题的近似算法[J]. 高校应用数学学报: A 辑, 2003, 18(2): 207.
- [6] 叶赛英, 沈灏, 魏小兰. 机器带故障的两台机排序问题的一个近似算法[J]. 杭州电子科技大学学报, 2008, 28(2): 90.
- [7] 叶春花, 沈灏. 机器带中断的误工问题的近似排序算法[J]. 杭州电子科技大学学报, 2010, 30(1): 96.
- [8] 魏飞, 刘守鹏. 工件带拒绝费用的三台单机排序问题研究[J]. 山东科学, 2013(6): 9.
- [9] 卢开澄. 算法与复杂性[M]. 北京: 高等教育出版社, 1995.