

# Weitzenböck 公式的一点注记

殷炜栋

(浙江科技学院 理学院, 杭州 310023)

**摘 要:** Weitzenböck 公式在研究黎曼流形上曲率对调和形式的影响时起了极大的作用;通过导出此公式在局部正交规范标架场中的显式表达式,可以再得到闭的  $n$  维正曲率空间形式上的  $p$  次微分形式必然为零,其中  $p=1\cdots n-1$ 。

**关键词:** Weitzenböck 公式;空间形式;正曲率

**中图分类号:** O186.12

**文献标志码:** A

**文章编号:** 1671-8798(2014)01-0001-04

## A remark in Weitzenböck formula

YIN Weidong

(School of Sciences, Zhejiang University of Science and Technology, Hangzhou 310023, China)

**Abstract:** We revisit the general Weitzenböck formula and derive its expression in a local orthonormal frame. Besides that, we applicate this formula to some space forms with positive sectional curvature while  $p=1\cdots n-1$ .

**Key words:** Weitzenböck formula; space form; positive sectional curvature

## 1 引 言

在黎曼几何里,Weitzenböck 公式有很广泛的应用。它的特殊形式

$$\frac{1}{2}\Delta|\nabla f|^2=|\nabla^2 f|^2+\langle\nabla f,\nabla(\Delta f)\rangle+\text{Ric}(\nabla f,\nabla f)$$

在证明 Li-Yau 梯度估计时起了非常重要的作用<sup>[1]</sup>;最近它也被推广到了 Finsler 几何中去<sup>[2]</sup>。从上面公式可以看到曲率对调和形式的影响,而且由 Hodge 定理,又可以从调和形式得到流形整体的拓扑性质<sup>[3]</sup>。它在黎曼几何中的一般形式可以叙述成如下定理<sup>[4-5]</sup>:

**定理 1** 如果  $e_i$  是流形  $M^n$  上局部规范正交标架场, $e^i$  是其对偶标架场, $i=1,2\cdots n,\omega\in\Omega^p(M)$  是  $M$

收稿日期: 2014-01-20

基金项目: 浙江科技学院科研启动基金资助项目(F701108D02)

作者简介: 殷炜栋(1980—),男,浙江省嘉兴人,讲师,博士,主要从事几何分析方面的研究。

上的  $p$  次微分形式,那么

$$\Delta_H \omega = \nabla^* \nabla \omega + \frac{1}{4} \sum_{i,j=1}^n [e^i \cdot e^j, R(e_i, e_j) \omega] \quad (1)$$

式(1)中:  $\Delta_H = d\delta + \delta d$  是 Hodge Laplacian 算子;  $\nabla^* \nabla = -\operatorname{div} \nabla$  是 Rough Laplacian 算子;  $e^i \cdot e^j$  是 Clifford 乘积;  $[e^i \cdot e^j, R(e_i, e_j) \omega] = e^i \cdot e^j \cdot R(e_i, e_j) \omega - R(e_i, e_j) \omega \cdot e^i \cdot e^j$  是交换子。

## 2 主要结果

接下去将导出定理 1 在一般局部正交规范标架场中不带 Clifford 乘积的计算公式,这在一般的计算中更熟悉。于是有:

**定理 2** 如果  $e_i$  是流形  $M^n$  上局部规范正交标架场,  $e^i$  是其对偶标架场,  $i = 1, 2, \dots, n$ ,  $\omega \in \Omega^p(M)$  是  $M$  上的  $p$  次微分形式,那么

$$\Delta_H \omega = \nabla^* \nabla \omega + \rho_\omega \quad (2)$$

式(2)中:  $\rho_\omega(X_1, \dots, X_p) = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^p (R(e_i, X_j) \omega)(X_1, \dots, X_{j-1}, e_i, X_{j+1}, \dots, X_p)$ , 是  $p$ -次微分形式。

备注:定理 1 用 Clifford 乘积的一个好处是, Weitzenböck 公式可以进一步推广到 Spin Geometry 中去<sup>[6]</sup>。在给出证明前,先约定使用的符号:  $g$  表示黎曼度量;  $R$  表示曲率算子,即

$$R: \Gamma(TM) \times \Gamma(TM) \times \Gamma(TM) \rightarrow \Gamma(TM),$$

$$R: X \times Y \times Z \rightarrow R(X, Y)Z = (\nabla_X \nabla_Y - \nabla_Y \nabla_X - \nabla_{[X, Y]})Z,$$

$$R(e_i, e_j) e_k = R_{ijk}^m e_m, \langle R(e_i, e_j) e_k, e_l \rangle = \langle R_{ijk}^m e_m, e_l \rangle = R_{ijk}^m g_{ml} = R_{ijlk}, R_{il} = Ric_{il} = g^{jk} R_{ijlk}。$$

首先证明引理 1。

**引理 1**  $\rho_\omega$  定义如前,那么

$$(\rho_\omega)_{i_1 \dots i_p} = - \sum_{m,k=1}^n \sum_{j=1}^p \sum_{\substack{l=1 \\ l \neq j}}^p R_{kijm} \omega_{i_1 \dots i_{l-1} m i_{l+1} \dots i_{j-1} k i_{j+1} \dots i_p} + \sum_{m=1}^n \sum_{j=1}^p R_{ijm} \omega_{i_1 \dots i_{j-1} m i_{j+1} \dots i_p} \quad (3)$$

**证明:** 由于等式两边都是张量,所以只需在一点处证明即可。取流形上一点  $P$  及该点附近的局部正交规范标架场  $\{e_i\}_{i=1}^n$ , 使得  $\nabla_{e_i} e_j(p) = 0$ 。直接计算,得

$$\begin{aligned} (\rho_\omega)_{i_1 \dots i_p} &= \sum_{k=1}^n \sum_{j=1}^p [R(e_k, e_{i_j}) \omega](e_{i_1} \dots e_{i_{j-1}}, e_k, e_{i_{j+1}} \dots e_{i_p}) = \\ &= \sum_{k=1}^n \sum_{j=1}^p [(\nabla_{e_k} \nabla_{e_{i_j}} - \nabla_{e_{i_j}} \nabla_{e_k}) \omega](e_{i_1} \dots e_{i_{j-1}}, e_k, e_{i_{j+1}} \dots e_{i_p}) = \\ &= \sum_{k=1}^n \sum_{j=1}^p \nabla_{e_k} (\nabla_{e_{i_j}} \omega(e_{i_1} \dots e_{i_{j-1}}, e_k, e_{i_{j+1}} \dots e_{i_p})) - \nabla_{e_{i_j}} (\nabla_{e_k} \omega(e_{i_1} \dots e_{i_{j-1}}, e_k, e_{i_{j+1}} \dots e_{i_p})) = \\ &= \sum_{k=1}^n \sum_{j=1}^p \{ \nabla_{e_k} [\nabla_{e_{i_j}} (\omega(e_{i_1} \dots e_{i_{j-1}}, e_k, e_{i_{j+1}} \dots e_{i_p}))] - \omega(\nabla_{e_{i_j}} (e_{i_1} \dots e_{i_{j-1}}, e_k, e_{i_{j+1}} \dots e_{i_p})) \} - \\ &= \sum_{k=1}^n \sum_{j=1}^p \{ \nabla_{e_{i_j}} [\nabla_{e_k} (\omega(e_{i_1} \dots e_{i_{j-1}}, e_k, e_{i_{j+1}} \dots e_{i_p}))] - \omega(\nabla_{e_k} (e_{i_1} \dots e_{i_{j-1}}, e_k, e_{i_{j+1}} \dots e_{i_p})) \} = \\ &= - \sum_{k=1}^n \sum_{j=1}^p \omega[(\nabla_{e_k} \nabla_{e_{i_j}} - \nabla_{e_{i_j}} \nabla_{e_k}) (e_{i_1} \dots e_{i_{j-1}}, e_k, e_{i_{j+1}} \dots e_{i_p})] = \\ &= - \sum_{k=1}^n \sum_{j=1}^p [ \sum_{\substack{l=1 \\ l \neq j}}^p \omega(e_{i_1} \dots R(e_k, e_{i_j}) e_{i_l} \dots e_{i_p}) + \omega(e_{i_1} \dots R(e_k, e_{i_j}) e_k \dots e_{i_p}) ] = \\ &= - \sum_{m,k=1}^n \sum_{j=1}^p \sum_{\substack{l=1 \\ l \neq j}}^p R_{kijm} \omega_{i_1 \dots i_{l-1} m i_{l+1} \dots i_{j-1} k i_{j+1} \dots i_p} + \sum_{m=1}^n \sum_{j=1}^p R_{ijm} \omega_{i_1 \dots i_{j-1} m i_{j+1} \dots i_p} \end{aligned}$$

现在可以证明定理 2。比较式(1)式(2)的右边,只要证明

$$\frac{1}{4} \sum_{i,j=1}^n [e^i \cdot e^j, R(e_i, e_j) \omega]_{i_1 \dots i_p} = (\rho_\omega)_{i_1 \dots i_p}$$

即可。利用 Clifford 乘积的定义<sup>[4]</sup> 直接计算,有

$$[e^i \cdot e^j, R(e_i, e_j)\omega] = -2(e^i \wedge i_{e_j}(R(e_i, e_j)\omega) - e^j \wedge i_{e_i}(R(e_i, e_j)\omega)),$$

所以

$$\begin{aligned} & \frac{1}{4} \sum_{i,j=1}^n [e^i \cdot e^j, R(e_i, e_j)\omega]_{i_1 \dots i_p} = \\ & -\frac{1}{2} \sum_{i,j=1}^n (e^i \wedge i_{e_j}(R(e_i, e_j)\omega) - e^j \wedge i_{e_i}(R(e_i, e_j)\omega))_{i_1 \dots i_p} = \\ & -\frac{1}{2} \sum_{i,j=1}^n (e^i \wedge i_{e_j}(R(e_i, e_j)\omega))_{i_1 \dots i_p} + \frac{1}{2} \sum_{i,j=1}^n (e^j \wedge i_{e_i}(R(e_i, e_j)\omega))_{i_1 \dots i_p} = (I) + (II) \end{aligned}$$

然后对 (I) 和 (II) 分别计算, 有

$$\begin{aligned} (I) &= -\frac{1}{2} \sum_{i,j=1}^n (e^i \wedge i_{e_j}(R(e_i, e_j)\omega))_{i_1 \dots i_p} = \\ & -\frac{1}{2} \sum_{i,j=1}^n \left( \sum_{k=1}^p \delta_{i_k}^j (-1)^{k+1} i_{e_j}(R(e_i, e_j)\omega) \right)_{i_1 \dots i_k \dots i_p} = \\ & -\frac{1}{2} \sum_{i,j=1}^n \sum_{k=1}^p \delta_{i_k}^j (R(e_i, e_j)\omega)_{i_1 \dots i_{k-1} j i_{k+1} \dots i_p} = \\ & -\frac{1}{2} \sum_{j=1}^n \sum_{k=1}^p (R(e_{i_k}, e_j)\omega)_{i_1 \dots i_{k-1} j i_{k+1} \dots i_p} = \\ & \frac{1}{2} \sum_{l,j=1}^n \sum_{k=1}^p \left[ \sum_{\substack{m=1 \\ m \neq k}}^p R_{i_k j i_m}^l \omega_{i_1 \dots i_{m-1} l i_{m+1} \dots i_{k-1} j i_{k+1} \dots i_p} + R_{i_k j j}^l \omega_{i_1 \dots i_{k-1} l i_{k+1} \dots i_p} \right] = \\ & -\frac{1}{2} \sum_{l,j=1}^n \sum_{k=1}^p \sum_{\substack{m=1 \\ m \neq k}}^p R_{j i_k l i_m} \omega_{i_1 \dots i_{m-1} l i_{m+1} \dots i_{k-1} j i_{k+1} \dots i_p} + \\ & \frac{1}{2} \sum_{k=1}^p \sum_{l=1}^n R_{i_k l} \omega_{i_1 \dots i_{k-1} l i_{k+1} \dots i_p} \end{aligned} \quad (4)$$

类似的, 有

$$\begin{aligned} (II) &= \frac{1}{2} \sum_{i,j=1}^n (e^j \wedge i_{e_i}(R(e_i, e_j)\omega))_{i_1 \dots i_p} = \\ & \frac{1}{2} \sum_{i,j=1}^n \left( \sum_{k=1}^p \delta_{i_k}^j (-1)^{k+1} i_{e_i}(R(e_i, e_j)\omega) \right)_{i_1 \dots i_k \dots i_p} = \\ & \frac{1}{2} \sum_{i,j=1}^n \sum_{k=1}^p \delta_{i_k}^j (R(e_i, e_j)\omega)_{i_1 \dots i_{k-1} i i_{k+1} \dots i_p} = \\ & \frac{1}{2} \sum_{i=1}^n \sum_{k=1}^p (R(e_i, e_{i_k})\omega)_{i_1 \dots i_{k-1} i i_{k+1} \dots i_p} = \\ & -\frac{1}{2} \sum_{l,i=1}^n \sum_{k=1}^p \left[ \sum_{\substack{m=1 \\ m \neq k}}^p R_{i i_k i_m}^l \omega_{i_1 \dots i_{m-1} l i_{m+1} \dots i_{k-1} i i_{k+1} \dots i_p} + R_{i i_k i}^l \omega_{i_1 \dots i_{k-1} l i_{k+1} \dots i_p} \right] = \\ & -\frac{1}{2} \sum_{l,i=1}^n \sum_{k=1}^p \sum_{\substack{m=1 \\ m \neq k}}^p R_{i i_k l i_m} \omega_{i_1 \dots i_{m-1} l i_{m+1} \dots i_{k-1} i i_{k+1} \dots i_p} + \\ & \frac{1}{2} \sum_{k=1}^p \sum_{l=1}^n R_{i_k l} \omega_{i_1 \dots i_{k-1} l i_{k+1} \dots i_p} \end{aligned} \quad (5)$$

所以由式(3)、式(4) 和式(5) 有

$$\begin{aligned} & \frac{1}{4} \sum_{i,j=1}^n [e^i \cdot e^j, R(e_i, e_j)\omega]_{i_1 \dots i_p} = (I) + (II) = \\ & -\sum_{l,i=1}^n \sum_{k=1}^p \sum_{\substack{m=1 \\ m \neq k}}^p R_{i i_k l i_m} \omega_{i_1 \dots i_{m-1} l i_{m+1} \dots i_{k-1} i i_{k+1} \dots i_p} + \sum_{k=1}^p \sum_{l=1}^n R_{i_k l} \omega_{i_1 \dots i_{k-1} l i_{k+1} \dots i_p} = \\ & (\rho_\omega)_{i_1 \dots i_p} \end{aligned}$$

这就完成了定理 2 的证明。

### 3 应 用

最后再看一下定理 2 的一个简单应用。如果有一个常曲率  $K > 0$  的闭黎曼流形(紧致无边)  $(M^n, g)$ , 那么有

$$R_{ijkl} = \langle R(\partial_i, \partial_j)\partial_l, \partial_k \rangle = K(g_{ik}g_{jl} - g_{il}g_{jk}).$$

特别地, 当  $\{\partial_i\}$  是规范正交标架时, 有

$$\begin{aligned} R_{ijkl} &= K(\delta_{ik}\delta_{jl} - \delta_{il}\delta_{jk}), \\ R_{ik} &= R_{ijkj} = K(n\delta_{ik} - \delta_{ik}) = K(n-1)\delta_{ik}. \end{aligned}$$

应用上面的结论, 有

$$\begin{aligned} (\rho_\omega, \omega) &= \int_M \langle \rho_\omega, \omega \rangle d\text{vol} = \int_M (\rho_\omega)_{i_1 \dots i_p} \omega_{i_1 \dots i_p} d\text{vol} = \\ &= \int_M \left[ - \sum_{l,m=1}^n \sum_{j=1}^p \sum_{\substack{k=1 \\ k \neq j}}^p R_{li_j mi_k} \omega_{i_1 \dots i_{j-1} li_{j+1} \dots i_{k-1} mi_{k+1} \dots i_p} \omega_{i_1 \dots i_p} d\text{vol} + \right. \\ &\quad \left. \int_M \left[ \sum_{m=1}^n \sum_{j=1}^p R_{ijm} \omega_{i_1 \dots i_{j-1} mi_{j+1} \dots i_p} \omega_{i_1 \dots i_p} d\text{vol} = \right. \right. \\ &\quad \left. \int_M -K \sum_{l,m=1}^n \sum_{j=1}^p \sum_{\substack{k=1 \\ k \neq j}}^p (\delta_{lm}\delta_{ij_k} - \delta_{li_k}\delta_{mj_j}) \omega_{i_1 \dots i_{j-1} li_{j+1} \dots i_{k-1} mi_{k+1} \dots i_p} \omega_{i_1 \dots i_p} d\text{vol} + \right. \\ &\quad \left. \int_M \sum_{m=1}^n \sum_{j=1}^p K(n-1)\delta_{ijm} \omega_{i_1 \dots i_{j-1} mi_{j+1} \dots i_p} \omega_{i_1 \dots i_p} d\text{vol} = \right. \\ &\quad \left. \int_M -Kp(p-1)\omega_{i_1 \dots i_p}^2 + Kp(n-1)\omega_{i_1 \dots i_p}^2 d\text{vol} = \right. \\ &\quad \left. Kp(n-p) \|\omega\|_{L^2(M)}^2 \right] \end{aligned}$$

所以当  $\omega$  是调和形式时, 有

$$0 = (\Delta_H \omega, \omega) = (\nabla^* \nabla \omega, \omega) + (\rho_\omega, \omega) = \|\nabla \omega\|_{L^2(M)}^2 + Kp(n-p) \|\omega\|_{L^2(M)}^2,$$

也即

$$\|\nabla \omega\|_{L^2(M)} = \|\omega\|_{L^2(M)} = 0,$$

所以重新得到如下结论:

**定理 3** 如果  $(M^n, g)$  是  $n$  维常曲率  $K > 0$  的闭流形(紧致无边),  $\omega \in \Omega^p(M)$  是  $M$  上的  $p$  次调和形式, 其中  $p = 1, 2, \dots, n-1$ , 那么  $\omega \equiv 0$ 。

当然从上面的证明里面可以看到, 当  $p=0$  或  $p=n$  时, 上面的方法行不通。事实上, 当然也存在非零的 0 次和  $n$  次调和形式。关于定理 3 更一般的结论可以参考文献[4]。

#### 参考文献:

- [1] Li P, Yau S T. Estimates of eigenvalues of a compact Riemannian manifold[C]// Alan W, Robert O. Geometry of the Laplace Operator, Proceedings of Symposia in Pure Mathematics. Providence, Rhode Island: American Mathematical Society, 1980, 36: 205-239.
- [2] Ohta S, Sturm K T. Bochner-Weitzenböck formula and Li-Yau estimates on Finsler manifolds[J]. Advances in Mathematics. 2014, 252: 429-448.
- [3] Wu H H. The Bochner Technique in Differential Geometry, Mathematical Reports: vol. 3, part 2[M]. London: Harwood Academic Publishers, 1988.
- [4] Petersen P. Riemannian Geometry[M]. New York: Springer-Verlag, 1998.
- [5] 伍鸿熙, 沈纯理, 虞言林. 黎曼几何初步[M]. 北京: 北京大学出版社, 2003.
- [6] Lawson H B, Michelsohn M L. Spin Geometry[M]. Princeton: Princeton University Press, 1989.